

EXERCICE 1 (6 points)

L'espace étant rapporté à un repère orthonormé $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ on donne les points $A(1,1,1)$; $B(3,1,0)$ et $C(-1, 0,1)$.

- 1) a – Montrer que les points A, B et C ne sont pas alignés.
b – Soit P le plan déterminé par les points A, B et C. Vérifier qu'une équation cartésienne de P est :
$$x - 2y + 2z - 1 = 0$$

c – Soit Q le plan dont une équation cartésienne est $2x + y + 2z + 1 = 0$.
Montrer que les plans P et Q sont sécants.
- 2) Soit t un réel et le point $I(1, -1, t)$.
a – Vérifier que la distance du point I, au plan P est égale à la distance du point I, au plan Q.
b – Montrer que, si $t = -1$, alors le point I, appartient à P et Q.
c – Montrer que, si $t \neq -1$, alors il existe une sphère S_t de centre I, et tangente à la fois aux plans P et Q. Quel est son rayon en fonction de t ?
- 3) Soit $t = 2$. Déterminer les coordonnées du point H de contact de la sphère S_2 avec le plan Q.

EXERCICE 2 (4 points)

Le tableau suivant donne la distance de freinage d(en mètres) d'une voiture, en fonction de sa vitesse v (en kilomètres par heure)

v (km/h)	30	40	50	60	70	80
d(mètres)	42	60	80	90	95	110

- On note \bar{v} et \bar{d} les moyennes respectives de v et d.
 - On note $V(v)$ et $V(d)$ les variances respectives de v et d.
 - On note $cov(v,d)$ la covariance de v et d
- 1) Calculer \bar{v} , \bar{d} , $V(v)$, $V(d)$ et $Cov(v,d)$.
 - 2) a – Calculer le coefficient de corrélation entre v et d.
b – Y-a-t-il forte corrélation entre v et d ? Justifier.
 - 3) Soit Δ la droite de régression de d en v.
On considère qu'une équation cartésienne de Δ est : $d = 1,3 v + 8$
Calculer la distance de freinage lorsque la voiture roule à 100 km/h.
 - 4) La vitesse de la voiture est de 140 km/h, lorsque le conducteur, roulant suivant une ligne droite, aperçoit un obstacle situé à une distance de 200 mètres.
Pourrait-il alors éviter cet obstacle sachant qu'il met une seconde pour appuyer sur les freins ?

PROBLEME (10 points)

On considère la fonction f définie sur \mathbb{R} par $f(x) = 2e^{-x} + x - 2$ et (\mathcal{C}) sa courbe représentative dans le plan rapporté à un repère orthonormé (O, \vec{i}, \vec{j}) (unité graphique : 4 cm).

- 1) Calculer $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$ et vérifier que $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = +\infty$.
- 2) a – Résoudre dans \mathbb{R} l'inéquation : $-2e^{-x} + 1 > 0$
b – Dresser le tableau de variation de f .
c – Montrer que l'équation $f(x) = 0$ admet dans \mathbb{R} exactement deux solutions dont l'une est nulle ; on notera α l'autre solution et on vérifiera que : $1,5 < \alpha < 1,6$.
- 3) a – Montrer que la courbe (\mathcal{C}) admet une asymptote oblique Δ d'équation $y = x - 2$ au voisinage de $(+\infty)$.
b – Préciser la nature de la branche infinie de la courbe \mathcal{C} au voisinage de $(-\infty)$.
- 4) a – Donner une équation cartésienne de la tangente T à la courbe (\mathcal{C}) à l'origine O .
b – Soit g la fonction définie sur \mathbb{R} par $g(x) = 2e^{-x} + 2x - 2$. Etudier le sens de variation de g et déduire le signe de $g(x)$.
c – En déduire la position de \mathcal{C} par rapport à T .
- 5) Tracer Δ , T et \mathcal{C} .
- 6) Soit h la restriction de f à l'intervalle $[\ln 2, +\infty[$ et h^{-1} la fonction réciproque de h .
a – Dresser le tableau de variation de h^{-1} .
b – Tracer la courbe de h^{-1} dans le même repère (O, \vec{i}, \vec{j}) .
- 7) Soit \mathcal{A} l'aire de la partie du plan limitée par la courbe (\mathcal{C}) et les droites d'équations respectives $x = \alpha$, $x = 0$ et $y = 0$. Montrer que $\mathcal{A} = (16\alpha - 8\alpha^2) \text{ cm}^2$.